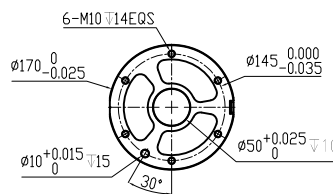
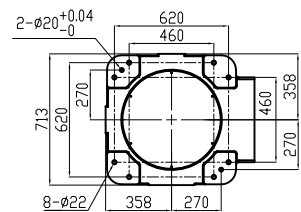


负荷重心与负荷质量曲线变化图



B向视图 比例4:1



A向视图

名称	搬运机器人	动作范围	基本轴 J1	$\pm 180^\circ$	最大速度	基本轴 J1	110°/S
类型	垂直关节6自由度		基本轴 J2	$-60^\circ+90^\circ$		基本轴 J2	100/S
主要用途	搬运、码垛、上下料		基本轴 J3	$-150^\circ+80^\circ$		基本轴 J3	100°/S
型号	1160B-3200		手臂 J4	$\pm 180^\circ$		手臂 J4	150/S
最大可搬重量	160KG		手臂 J5	$\pm 125^\circ$		手臂 J5	140/S
位置重复精度	$\pm 0.06\text{mm}$		轴 J6	$\pm 360^\circ$		轴 J6	190/S
电源容量	11KVA	安装方法	地面 吊装				
P点动作范围	见上图	使用环境条件	0-45°C, 20-80%RH(无结露现象)				
本体重量	1050kg	防护等级	与IP54相当				